

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		Шаговый 42		Сервопривод мощностью 100 Вт		
Спец.	Повторяемость позиционирования	±0.01				
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	5	10	
	Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	10	5	10	5
		Вертикальный	3	1.5	3	1.5
Номинальная тяга (Н)	340		170		340 170	
	Наружный диаметр шарикового винта: 12					
Детали	Линейная направляющая	24x8.5 один рельс, один скользящий блок				
	Датчик нулевой точки	ЕЕ-SX672(NPN)				
		Внешняя сторона		Внутренняя сторона		

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Таблица допустимых моментов

Mxd	5.5 N.m
Myd	3 N.m
Mzd	3 N.m



Значение крутящего момента в таблице является динамически допустимым значением и основано на сроке службы бегунка в 10000 км пробега. Условия крутящего момента: $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$ (Mx, My, Mz - это фактические моменты в каждом направлении)

Пояснение:

- Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям:
- Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км.
- Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление.
- Максимальная скорость бегунка достигается после определенного хода необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегунка подбирается другая скорость. Максимальную скорость см. в таблице ниже.
- Номинальное ускорение бегунка составляет 0.3 G; на коротком ходу скорость бегуна может быть меньше.
- Если бегунок будет перемещаться вертикально, то выбирайте двигатель с ремённым тормозом.

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинцев	Ход																		
			50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800			
12	Шаговый 42	5	41																		
		10	83																		
	Сервопривод мощностью 100 Вт	5													250			225	220	175	150
		10													500			450	400	350	300

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
BC (открытый двигатель)	L	216	266	316	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966
	A	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50
	M	2	4	5	6	7	9	10	11	12	14	15	16	17	19	20	21
	N	3	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22
	Масса (кг)※	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.3	3.4	3.5	3.6
BM (двигатель снизу)	L	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958
	A	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50
	M	0	2	3	4	5	7	8	9	10	12	13	14	15	17	18	19
	N	1	3	4	5	6	8	9	10	11	13	14	15	16	18	19	20
	Масса (кг)※	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.3	3.4	3.5	3.6
BR (двигатель справа)	L	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958
	A	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50
	M	2	4	5	6	7	9	10	11	12	14	15	16	17	19	20	21
	N	3	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22
	Масса (кг)※	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.3	3.4	3.5	3.6
BL (двигатель слева)	L	208	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958
	A	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50	60	30	40	50
	M	2	4	5	6	7	9	10	11	12	14	15	16	17	19	20	21
	N	3	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22
	Масса (кг)※	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5	2.6	2.7	2.8	2.9	3	3.1	3.2	3.3	3.4	3.5	3.6

※ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Номер детали	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковинтовой передачи						
YBSC5	5	BC(Открытый двигатель) BL(Двигатель снизу) BR(Двигатель справа)	P(Panasonic) Y(Yaskawa) M(Mitsubishi)	10(сервопривод 100 Вт) 42(шаговый 42)	N(без тормоза) B(с тормозом)	С(сторона двигателя) D(противоположная сторона двигателя)	3(1 шт.) 4(2 шт.)

YBSC5-10-550-BM-M-42-N-C-4

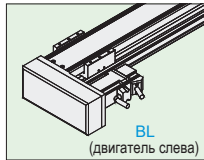
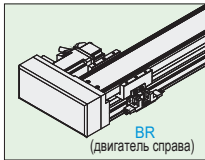
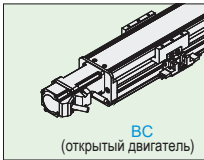
Ед.	1~4	5~
Цена	100%	Цена по запросу



Количество(1~4 Pcs)

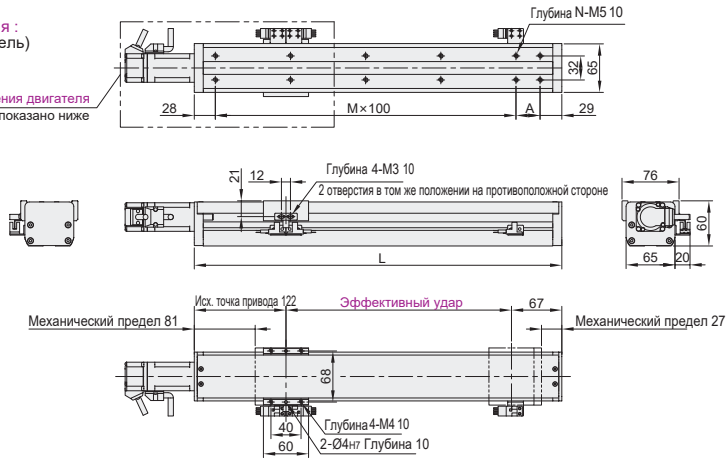
Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Рабочая среда
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC6B	Алюминиевый сплав	Анодирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Анодирование	Алюминиевый сплав	Анодирование	0~40°C 35~85% относительной влажности

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.



Положение двигателя :
BC(открытый двигатель)

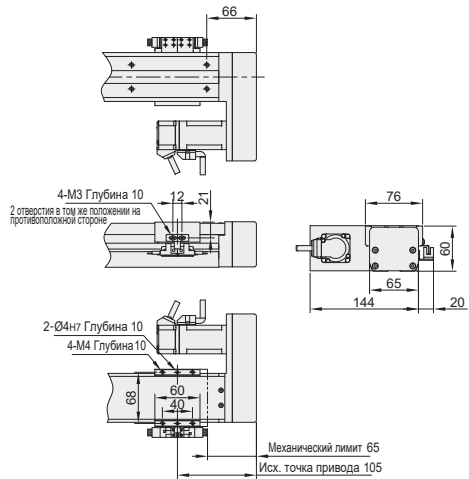
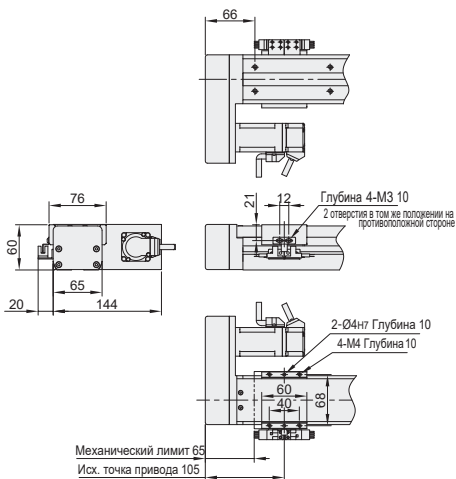
Выбор положения двигателя
Как показано ниже



❗ Выбор положения двигателя

BR(двигатель справа)

BL (двигатель слева)



Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковин- товой передачи							
YBSC6B	5	100~800 Возможен нестандартный ход	BC (открытый двигатель) BR (двигатель справа) BL (двигатель слева)	P (Panasonic) Y (Yaskawa) M (Mitsubishi) T (Delta) H (Inovance) L (Leadshine)	10 (100W сервопривод) 42 (42 шаговый) ❗ Шаговый двигатель 42 доступен только в исполнении Leadshine	N (без тормоза) B (с тормозом)	Внешняя сторона C (сторона двигателя) D (противоположная сторона двигателя) Без датчика E (без датчика)	Внешняя сторона 3 (1 шт.) 4 (2 шт.) Без датчика 5 (без датчика)
	10							

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		42 шаговый		Сервопривод мощностью 100 Вт		
Спец.	Повторяемость позиционирования	±0.01				
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	5	10	
	Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	14	10	14	10
		Вертикальный	8	5	8	5
	Номинальная тяга (Н)	340	170	340	170	
Детали	Наружный диаметр шарикового винта	12				
	Линейная направляющая	24x8,5 один рельс, один скользящий блок				
	Датчик нулевой точки	Внешняя сторона ЕЕ-SX674(NPN)		Внутренняя сторона —		

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Таблица допустимых моментов

Mxd	5.5 N.m		Пояснение: 1. Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям: (а) соответствует условиям максимальной нагрузки, указанным в таблице "Технические характеристики" (б) соблюдает условие крутящего момента, указанное в "Таблице допустимых моментов", если превышение условий эксплуатации значительно сократит срок службы бегунка. 2. Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км. 3. Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление. 4. Максимальная скорость бегунка достигается после определенного хода. Необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегунка подбирается другая скорость. Максимальную скорость см. в таблице ниже. 5. Номинальное ускорение бегунка составляет 0.3 G; на коротком ходу скорость бегунка может быть меньше. 6. Если бегунок будет перемещаться вертикально, то выбирайте двигатель с ременным тормозом.
Myd	3 N.m		
Mzd	3 N.m		
Значение крутящего момента в таблице является динамическим допустимым крутящим моментом, основанным на сроке службы раздвижного стола в 10 000 км пробега. Условия крутящего момента: $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$ (Mx, My, Mz - это фактические моменты в каждом направлении)			

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Lead	Ход																
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800		
12	42 шаговый	5	41																
		10	83																
	Сервопривод мощностью 100 Вт	5													250				
		10													500				
															225	220	175	150	
															450	400	350	300	

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход															
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
BC (открытый двигатель)	L	289	339	389	439	489	539	589	639	689	739	789	839	889	939	989	
	A	32	82	32	82	32	82	32	82	32	82	32	82	32	82	32	
	M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
	N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	
	Масса (кг)※	2	2.5	3	3.5	4	4.5	5	5.5	6	6.5	7	7.5	8	8.5	9	
BR (двигатель справа)	L	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	
	A	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	
	M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
	N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
	Масса (кг)※	2.2	2.7	3.2	3.7	4.2	4.7	5.2	5.7	6.2	6.7	7.2	7.7	8.2	8.7	9.2	
BL (двигатель слева)	L	272	322	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	
	A	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	27	77	
	M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
	N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
	Масса (кг)※	2.2	2.7	3.2	3.7	4.2	4.7	5.2	5.7	6.2	6.7	7.2	7.7	8.2	8.7	9.2	

※ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Номер детали Код	Шаг шариковинтовой передачи	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоза	Датчик нулевой точки	Датчик предела
YBSC6B	5	10-800	BC(открытый двигатель) BR(двигатель справа) BL(двигатель слева)	P(Panasonic) Y(Yaskawa) M(Mitsubishi)	10(сервопривод 100 Вт) 42(шаговый 42)	N(без тормоза) B(с тормозом)	С(сторона двигателя) D(противоположная сторона двигателя)	Внешняя сторона 3(1 шт.) 4(2 шт.)

YBSC6B — 10 — 550 — BR — M — 42 — N — C — 4

Цена со скидкой
Пер 1~4
5~
Цена 100%
Цена по запросу

Доставка
15

Количество (1-4 шт.)

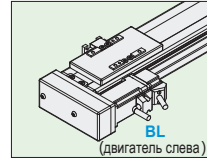
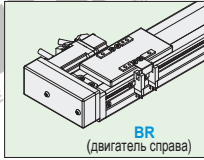
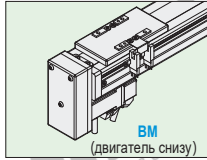
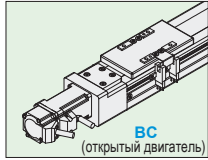
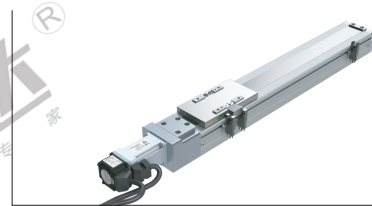
Одноосные роботы

YBSC6 Серия

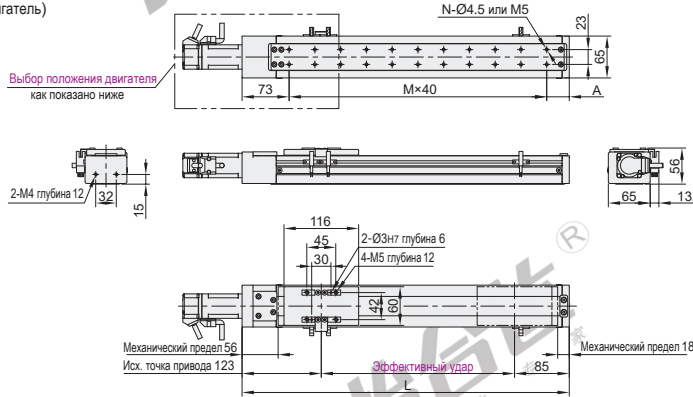
Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Обработка поверхности
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC6	Алюминиевый сплав	Анодирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Анодирование	Алюминиевый сплав	Анодирование	0~40°C 35~85% относительной влажности без конденсации

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.



Положение двигателя:
BC(открытый двигатель)



❑ Выбор положения двигателя

BM(двигатель снизу)	BR(двигатель справа)	BL(двигатель слева)
<p>2-М4 глубина 12</p> <p>32</p> <p>15</p> <p>56</p> <p>50.5</p> <p>13.5</p> <p>65</p> <p>116</p> <p>45</p> <p>30</p> <p>2-Ø3н7 глубина 6</p> <p>4-М5 глубина 12</p> <p>42</p> <p>60</p> <p>Механический предел 48</p> <p>Исх. точка мех. привода 115</p>	<p>65</p> <p>2-М4 глубина 12</p> <p>15</p> <p>32</p> <p>13.5</p> <p>65</p> <p>47</p> <p>Исх. точка мех. привода 115</p> <p>Механический предел 48</p> <p>2-Ø3н7 глубина 6</p> <p>4-М5 глубина 12</p> <p>42</p> <p>60</p> <p>30</p> <p>45</p> <p>116</p>	<p>2-М4 глубина 12</p> <p>15</p> <p>32</p> <p>13.5</p> <p>65</p> <p>47</p> <p>Механический предел 48</p> <p>Исх. точка мех. привода 115</p> <p>116</p> <p>45</p> <p>30</p> <p>2-Ø3н7 глубина 6</p> <p>4-М5 глубина 12</p> <p>42</p> <p>60</p>

Номер детали	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор полжения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела	Способ установки	
Код									
YBSC6	5	100~800 возможен нестандартный ход	BC(открытый двигатель) BM(двигатель снизу) BR(двигатель справа) BL(двигатель слева)	P(Panasonic) Y(Yaskawa) M(Mitsubishi) T(Delta) H(Inovance) L(Leadshine)	10(сервопривод 100 Вт) 57(шаговый 57)	N(без тормоза) B(с тормозом)	Внешняя сторона С(сторона двигателя) D(противоположная сторона двигателя) Без датчика E(без датчика)	Внешняя сторона 3(1 шт.) 4(2 шт.) Без датчика 5(без датчика)	Н(установка на дно) М(установка внутри)
	10								

YBSC6 Серия ▶ Одноосные роботы

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		Шаговый 57		Серводвигатель мощностью 100 Вт	
Спец	Повторяемость позиционирования	±0.01		±0.01	
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	5	10
		30	15	30	15
	Макс. полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	10	5	10
Вертикальный		340	170	340	170
Номинальная тяга (Н)		340			
Parts	Наружный диаметр шарикового винта	12			
	Линейная направляющая	4.2×9.5 один рельс, один скользящий блок			
	Датчик нулевой точки	EE-SX672(NPN)			
	Внешняя сторона	—			
	Внутренняя сторона	—			

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинец	Ход															
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
12	57 шаговый	5	41															
		10	83															
	серводвигатель мощностью 100 Вт	5	250															
		10	500															
			225	220	175	150	450	400	350	300								

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход															
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
BC (открытый двигатель)	L	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	
	A	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	
	M	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22	
	N	12	14	16	18	22	24	26	28	32	34	36	38	42	44	46	
	Масса (кг) ✳	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.2	4.4	4.6	4.8	5	5.2	5.4	
BM (двигатель снизу)	L	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
	A	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	
	M	3	4	5	6	8	9	10	11	13	14	15	16	18	19	20	
	N	8	10	12	14	18	20	22	24	28	30	32	34	38	40	42	
	Масса (кг) ✳	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.2	4.4	4.6	4.8	5	5.2	5.4	
BR (двигатель справа)	L	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
	A	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	
	M	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22	
	N	12	14	16	18	22	24	26	28	32	34	36	38	42	44	46	
	Масса (кг) ✳	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.2	4.4	4.6	4.8	5	5.2	5.4	
BL (двигатель слева)	L	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
	A	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	65	35	45	55	
	M	5	6	7	8	10	11	12	13	15	16	17	18	20	21	22	
	N	12	14	16	18	22	24	26	28	32	34	36	38	42	44	46	
	Масса (кг) ✳	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.2	4.4	4.6	4.8	5	5.2	5.4	

✳ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Образец описания позиции в заказе	Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела	Способ установки
	Код	Шаг шариковинтовой передачи								
YBSC6	5	100~800	BC (открытый двигатель)	P (Panasonic)	10 (серводвигатель 100 Вт)	Н (без тормоза)	С (сторона двигателя)	Внешняя сторона	3 (1 шт.)	Н (установка снизу)
10	10		BM (двигатель снизу)	Y (Yaskawa)	57 (шаговый 57)	В (с тормозом)	С (противоположная сторона двигателя)	Внешняя сторона	4 (2 шт.)	М (установка внутри)

YBSC6 — 10 — 550 — BM — M — 57 — N — C — 4 — N

Цена со скидкой	Ед.	1~4	5~
	Цена	100%	Цена по запросу

Доставка	15
	Количество (1~4 шт.)

Таблица допустимых моментов

Mxd	17 N.m
Myd	7 N.m
Mzd	7 N.m



Значение крутящего момента в таблице является динамически допустимым крутящим моментом, основанным на сроке службы раздвижного стола в 10 000 км пробега.

Условия крутящего момента:
 $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$
 (Mx, My, Mz – это фактические моменты в каждом направлении)

Пояснение:

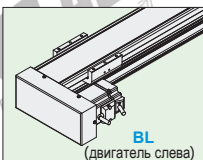
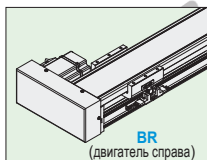
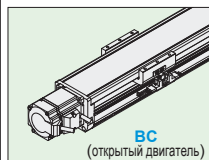
- Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям:
 - соответствует условиям максимальной нагрузки, указанным в таблице "Технические характеристики"
 - соблюдает условие крутящего момента, указанное в "Таблице допустимых моментов", если превышение условий эксплуатации значительно сократит срок службы бегуна.
- Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км.
- Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление.
- Максимальная скорость бегуна достигается после определенного момента хода необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегуна подбирается другая скорость. Максимальную скорость см. в таблице ниже.
- Номинальное ускорение бегуна составляет 0,3 G; на коротком ходу скорость бегуна может быть меньше.
- Если бегунок будет перемещаться вертикально, то выберите двигатель с ременным тормозом.

Одноосные роботы ◀ YBSC8V Серия

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

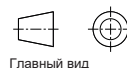
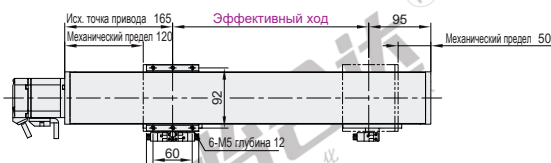
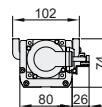
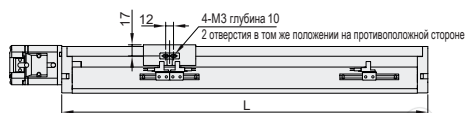
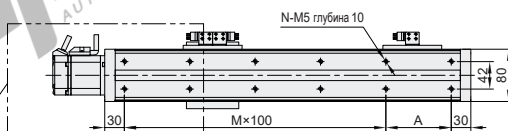
Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Рабочая среда
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC8V	Алюминиевый сплав	Анодирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Анодирование	Алюминиевый сплав	Анодирование	0~40°C 35~85% относительной влажности без конденсации

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.



Положение двигателя:
BC(открытый двигатель)

Выбор положения двигателя
как показано ниже



❑ Выбор положения двигателя

BR(двигатель справа)		BL(двигатель слева)	
Механический предел 104 Исх. точка привода 149		Механический предел 104 Исх. точка привода 149	

Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковин- товой передачи							
YBSC8V	5	100~800 возможен нестандартный ход	BC(открытый двигатель) BR(двигатель справа) BL(двигатель слева)	P(Panasonic) Y(Yaskawa) M(Mitsubishi) T(Delta) H(Inovance) L(Leadshine)	20(сервопривод 200Вт) 57(шаговый 57) ❑ Шаговый двигатель 57 доступен только в исполнении Leadshine.	N(без тормоза) B(с тормозом)	Внешняя сторона C(сторона двигателя) D(противоположная сторона двигателя) Без датчика E(без датчика)	Внешняя сторона 3(1 шт.) 4(2 шт.) Без датчика 5(без датчика)
	10							
	16							
	20							

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		шаговый 57	Сервопривод 200 Вт	
Спец	Повторяемость позиционирования	±0.01	±0.01	
	Шаг шариковинтовой передачи	5 10 16 20	5 10 16 20	
	Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	30 25 18 15	30 25 18 15
		Вертикальный	17 12 10 8	17 12 10 8
	Номинальная тяга(H)	340 170 106 85	680 340 212 170	
Наружный диаметр шарикового винта	16			
Детали	Линейная направляющая	42×9.5 один рельс, один скользящий блок		
	Датчик нулевой точки	Внешняя сторона Внутренняя сторона EE-SX674(NPN)		

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Таблица допустимых моментов

Mxd	17 N.m
Myd	7 N.m
Mzd	7 N.m



Пояснение:
 1. Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям:
 (а) соответствует условиям максимальной нагрузки, указанным в таблице "Технические характеристики"
 (б) соблюдает условие крутящего момента, указанное в "Таблице допустимых моментов", если превышение условий эксплуатации значительно сократит срок службы бегуна.
 2. Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км.
 3. Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление.
 4. Максимальная скорость бегуна достигается после определенного хода. Необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегуна подбирается другая скорость. Максимальную скорость см. в таблице ниже.
 5. Номинальное ускорение бегуна составляет 0,3 G; на коротком ходу скорость бегуна может быть меньше.
 6. Если бегунок будет перемещаться вертикально, то выбирать двигатель с ремённым тормозом.

Значение крутящего момента в таблице является динамически допустимым крутящим моментом, основанным на сроке службы раздвижного стола в 10 000 км пробега.
 Условия крутящего момента:
 $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$
 (Mx, My, Mz - это фактические моменты в каждом направлении)

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинец	Ход															
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
16	57 шаговый	5	41															
		10	83															
		16	133															
	сервопривод 200 Вт	20	166															
		5	250															
		10	500															
	16	800																
	20	1000																

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход															
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
BC (открытый двигатель)	L	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	
	A	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
	M	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
	N	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	
	Масса (кг)※	3.1	3.9	4.7	5.5	6.3	7.1	7.9	8.7	9.5	10.3	11.1	11.9	12.7	13.5	14.3	
BR (правая сторона двигателя)	L	344	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894	944	994	1044	
	A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
	M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
	N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	
	Масса (кг)※	3.4	4.2	5	5.8	6.6	7.4	8.2	9	9.8	10.6	11.4	12.2	13	13.8	14.6	
BL (левая сторона двигателя)	L	344	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894	944	994	1044	
	A	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
	M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
	N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	
	Масса (кг)※	3.4	4.2	5	5.8	6.6	7.4	8.2	9	9.8	10.6	11.4	12.2	13	13.8	14.6	

※ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали серводвигателя
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Образец описания позиции в заказе	Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
	Код	Шаг шариковинтовой передачи							
YBSC8B-10-550-BR-M-57-N-C-4	YBSC8B	5	100~800	BC (открытый двигатель)	P (Panasonic)	20 (сервопривод 200 Вт)	N (без тормоза)	Внешняя сторона (сторона двигателя)	Внешняя сторона (3 шт.)
		10		BR (двигатель справа)	Y (Yaskawa)	57 (шаговый 57)	B (с тормозом)	Внутренняя сторона (противоположная сторона двигателя)	4 (2 шт.)

YBSC8B — 10 — 550 — BR — M — 57 — N — C — 4

Цена со скидкой	Ед.	
	1~4	5~
Цена	100%	Цена по запросу

Доставка
15

Количество (1-4 Pcs)

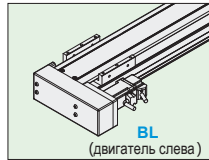
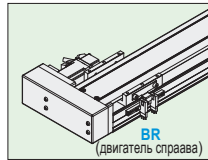
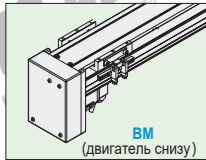
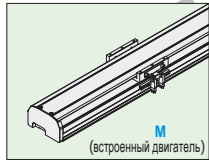
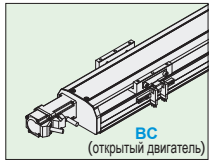
Одноосные роботы

YBSC10 Серия

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

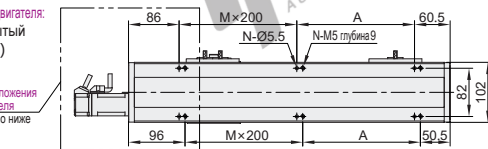
Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Рабочая среда
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC10	Алюминиевый сплав	Андрирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Андрирование	Алюминиевый сплав	Андрирование	0~40°C 35~85% относительной влажности без конденсации

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.

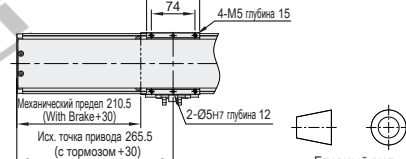
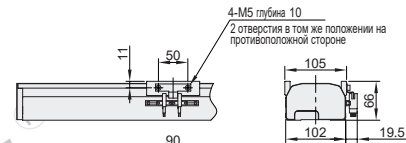
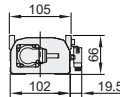
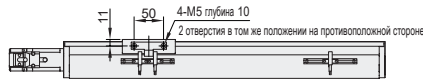
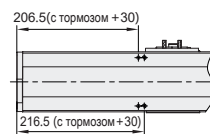


Положение двигателя:
BC (открытый двигатель)

Выбор положения двигателя как показано ниже



M (встроенный двигатель)



Главный вид

❑ Выбор положения двигателя

BM (двигатель снизу)		BR (двигатель справа)		BL (двигатель слева)	

Номер детали		Эффективный ход с шагом 50 мм	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковинтовой передачи							
YBSC10	5	100~1050 возможен нестандартный ход	M (встроенный двигатель) ✗ BC (открытый двигатель) BM (двигатель снизу) BR (двигатель справа) BL (двигатель слева) ✗ Мощность двигателя (встроенный двигатель) не подходит для шаговых двигателей 57.	P (Panasonic) Y (Yaskawa) M (Mitsubishi) T (Delta) H (Inovance) L (Leadshine)	10 (сервопривод 100 Вт) 57 (шаговый 57) ❑ 57 Шаговый двигатель 57 доступен только в исполнении Leadshine. ❑ При использовании шаговых двигателей серии 57 рекомендуется выбирать модель с максимальным статическим крутящим моментом более 0.64 Н.м	N (без тормоза) B (с тормозом)	Внутренняя сторона A (сторона двигателя) B (противоположная сторона двигателя) Внешняя сторона C (сторона двигателя) D (противоположная сторона двигателя) Без датчика E (без датчика)	Внутренняя сторона 1 (1 шт.) 2 (2 шт.) Out Side 3 (1 шт.) 4 (2 шт.) Без датчика 5 (без датчика)

YBSC10 Серия ▶ Одноосные роботы

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		Сервопривод мощностью 100 Вт			
Спец.	Повторяемость позиционирования	±0.01			
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	16	20
		Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	50	30
	Вертикальный		12	8	5
	Номинальная тяга (Н)	340	170	106	85
Детали	Наружный диаметр шарикового винта	16			
	Линейная направляющая	20×17.5 один рельс, один скользящий блок			
	Датчик нулевой точки	Внешняя сторона	EE-SX672(NPN)		
Внутренняя сторона		EE-SX674(NPN)			

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Таблица допустимых моментов

Mxd	39 N.m		Пояснение: 1. Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям: (a) соответствует условиям максимальной нагрузки, указанным в таблице "Технические характеристики" (b) соблюдает условие крутящего момента, указанное в "Таблице допустимых моментов", если превышение условий эксплуатации значительно сократит срок службы бегуна. 2. Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км. 3. Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление. 4. Максимальная скорость бегуна достигается после определенного хода. Необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегуна подбирается другая скорость. Максимальную скорость см. в таблице ниже. 5. Номинальное ускорение бегуна составляет 0.3 G, на коротком ходу скорость бегуна может быть меньше. 6. Если бегунок будет перемещаться вертикально, то выберите двигатель с ремённым тормозом.
Myd	35 N.m		
Mzd	35 N.m		

Значение крутящего момента в таблице является динамически допустимым крутящим моментом, возмозимым на срок службы раздвижного стола в 10 000 км пробега.

Условия крутящего момента:
 $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$
 (Mx, My, Mz – это фактические моменты в каждом направлении)

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинец	Ход																				
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
16	Сервопривод мощностью 100 Вт	5															250						
		10															500						
		16															800	720	640	560	480	400	320
		20															1000	900	800	700	600	500	400

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход																			
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
M (встроенный двигатель)	L	467	517	567	617	667	717	767	817	867	917	967	1017	1067	1117	1167	1217	1267	1317	1367	1417
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) *	5.5	5.9	6.3	6.7	7.1	7.5	7.9	8.3	8.7	9.1	9.5	9.9	10.3	10.7	11.1	11.5	11.9	12.3	12.7	13.1
BC (открытый двигатель)	L	346.5	396.5	446.5	496.5	546.5	596.5	646.5	696.5	746.5	796.5	846.5	896.5	946.5	996.5	1046.5	1096.5	1146.5	1196.5	1246.5	1296.5
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) *	4.8	5.2	5.6	6	6.4	6.8	7.2	7.6	8	8.4	8.8	9.2	9.6	10	10.4	10.8	11.2	11.6	12	12.4
BM (двигатель снизу)	L	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) *	4.7	5.1	5.5	5.9	6.3	6.7	7.1	7.5	7.9	8.3	8.7	9.1	9.5	9.9	10.3	10.7	11.1	11.5	11.9	12.3
BR (двигатель справа)	L	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) *	4.7	5.1	5.5	5.9	6.3	6.7	7.1	7.5	7.9	8.3	8.7	9.1	9.5	9.9	10.3	10.7	11.1	11.5	11.9	12.3
BL (двигатель слева)	L	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) *	4.7	5.1	5.5	5.9	6.3	6.7	7.1	7.5	7.9	8.3	8.7	9.1	9.5	9.9	10.3	10.7	11.1	11.5	11.9	12.3

* Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100 Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100 Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100 Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Номер детали	Код	Шаг шариковинтовой передачи	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
YBSC10	5	100~1030	M (встроенный двигатель)	P (Panasonic)	10 (сервопривод 100 Вт)	N (без тормоза)	Внешняя сторона	Внешняя сторона	
	10		BC (открытый двигатель)	Y (Yaskawa)	57 (шаговый 57)	B (с тормозом)	C (сторона двигателя)	Внешняя сторона	
			BM (двигатель снизу)	M (Mitsubishi)			D (противоположная сторона двигателя)	3 (1 шт.)	
								4 (2 шт.)	

YBSC10 – 10 – 550 – BM – M – 57 – N – C – 4

Цена со скидкой
 Ед. 1~4 5~
 Цена 100% Цена по запросу

Доставка
15

Количество (1~4 Pcs)

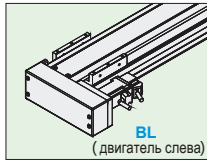
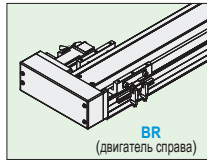
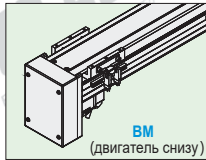
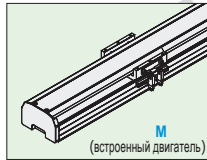
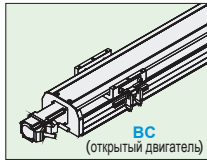
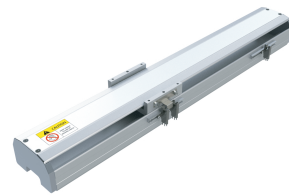
Линейный робот B2

Одноосные роботы ◀ YBSC12 Серия

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

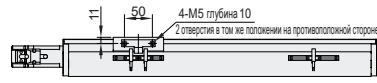
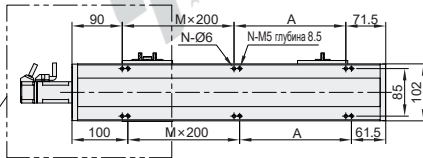
Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Рабочая среда
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC12	Алюминиевый сплав	Анодирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Анодирование	Алюминиевый сплав	Анодирование	0~40°C 35~85% относительной влажности без конденсации

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.

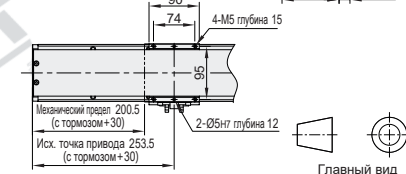
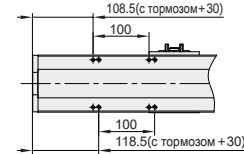


Положение двигателя BC (открытый двигатель)

Выбор положения двигателя как показано ниже



M (встроенный двигатель)



❑ Выбор положения двигателя

BM (двигатель снизу)	BR (двигатель справа)	BL (двигатель слева)

Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковинтовой передачи							
YBSC12	5	100~1050 возможен нестандартный ход	M (встроенный двигатель) ✗ BC (открытый двигатель) ✗ BM (двигатель снизу) BR (двигатель справа) BL (двигатель слева) ✗ Мощность двигателя M (встроенный двигатель) не подходит для шаговых двигателей 57.	P (Panasonic) Y (Yaskawa) M (Mitsubishi) T (Delta) H (Inovance) L (Leadshine)	10 (сервопривод 100 Вт) 57 (шаговый 57) ❑ Шаговый двигатель 57 доступен только в исполнении Leadshine. ❑ При использовании шаговых двигателей серии 57 рекомендуется выбирать модель с максимальным статическим крутящим моментом более 0,64 Н.м.	N (без тормоза) B (с тормозом)	Внутренняя сторона A (сторона двигателя) B (противоположная сторона двигателя) Внешняя сторона C (сторона двигателя) D (противоположная сторона двигателя) Без датчика E (без датчика)	Внутренняя сторона 1 (1 шт.) 2 (2 шт.) Внешняя сторона 3 (1 шт.) 4 (2 шт.) Без датчика 5 (без датчика)
	10							
	16							
	20							

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		Сервопривод мощностью 100 Вт				
Спец.	Повторяемость позиционирования	±0.01				
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	16	20	
	Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	50	30	22	18
		Вертикальный	12	8	5	3
	Номинальная тяга (Н)	340	170	106	85	
Наружный диаметр шарикового винта	16					
Детали	Линейная направляющая	20x8 один рельс, один скользящий блок				
	Датчик нулевой точки	Внешняя сторона	EE-SX672(NPN)			
		Внутренняя сторона	EE-SX674(NPN)			

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Таблица допустимых моментов

Mxd	40 N.m
Myd	36 N.m
Mzd	36 N.m

Значение крутящего момента в таблице является динамически допустимым значением и основано на сроке службы бегунка в 10000 км пробега.

Условия крутящего момента:
 $Mx/Mxd + My/Myd + Mz/Mzd \leq 1$
 (Mx, My, Mz - это фактические моменты в каждом направлении)

Пояснение:
 1. Фактическая нагрузка должна соответствовать следующим условиям:
 (а) соответствует условиям максимальной нагрузки, указанным в таблице "Технические характеристики"
 (б) соблюдает условие крутящего момента, указанное в "Таблице допустимых моментов", если превышение условий эксплуатации значительно сократит срок службы бегунка.
 2. Данные в таблице основаны на расчетном сроке службы в 10 000 км.
 3. Повторяемость позиционирования в таблице отражает только одно направление.
 4. Максимальная скорость бегунка достигается после определенного хода. Необходимо уменьшить. Во избежание резонанса бегунка подбирается другая скорость. Максимальная скорость см. в таблице ниже.
 5. Номинальное ускорение бегунка составляет 0.3 G; на коротком ходу скорость бегунка может быть меньше.
 6. Если бегунку будет перемещаться вертикально, то выберите двигатель с ремённым тормозом.

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинец	Ход																				
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
16	Сервопривод мощностью 100 Вт	5															250						
		10															500						
		16															800						
		20															1000						
			5	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55	60	65	70	75	80	85	90	95	100	105
			225	200	175	150	125	100															
			450	400	350	300	250	200															
			720	640	560	480	400	320															
			900	800	700	600	500	400															

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход																				
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
M (встроенный двигатель)	L	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
	Масса (кг)※	6.6	7	7.4	7.8	8.2	8.6	9	9.4	9.8	10.2	10.6	11	11.4	11.8	12.2	12.6	13	13.4	13.8	14.2	
BC (открытый двигатель)	L	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5	761.5	811.5	861.5	911.5	961.5	1011.5	1061.5	1111.5	1161.5	1211.5	1261.5	1311.5	
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
	Масса (кг)※	5.8	6.2	6.6	7	7.4	7.8	8.2	8.6	9	9.4	9.8	10.2	10.6	11	11.4	11.8	12.2	12.6	13	13.4	
BM (двигатель снизу)	L	347.5	397.5	447.5	497.5	547.5	597.5	647.5	697.5	747.5	797.5	847.5	897.5	947.5	997.5	1047.5	1097.5	1147.5	1197.5	1247.5	1297.5	
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
	Масса (кг)※	5.7	6.1	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5	8.9	9.3	9.7	10.1	10.5	10.9	11.3	11.7	12.1	12.5	12.9	13.3	
BR (двигатель справа)	L	347.5	397.5	447.5	497.5	547.5	597.5	647.5	697.5	747.5	797.5	847.5	897.5	947.5	997.5	1047.5	1097.5	1147.5	1197.5	1247.5	1297.5	
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
	Масса (кг)※	5.7	6.1	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5	8.9	9.3	9.7	10.1	10.5	10.9	11.3	11.7	12.1	12.5	12.9	13.3	
BL (двигатель слева)	L	347.5	397.5	447.5	497.5	547.5	597.5	647.5	697.5	747.5	797.5	847.5	897.5	947.5	997.5	1047.5	1097.5	1147.5	1197.5	1247.5	1297.5	
	A	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	
	M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	
	Масса (кг)※	5.7	6.1	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5	8.9	9.3	9.7	10.1	10.5	10.9	11.3	11.7	12.1	12.5	12.9	13.3	

※ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный) С тормозом (вертикальный)	100Вт	MSMF012L1U2M MSMF012L1V2M	MADLN05SE
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный) С тормозом (вертикальный)	100Вт	HG-KN13J-S100 HG-KN13BJ-S100	MR-JE-10A
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный) С тормозом (вертикальный)	100Вт	ECMA-C20401GS ECMA-C20401FS	ASD-B2-0121-B

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Номер детали	Код	Шаг шариковинтовой передачи	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела

YBSC12 - 10 - 550 - BM - M - 57 - N - C - 4

Цена со скидкой
 Ед. 1~4 5~
 Цена 100% Цена по запросу

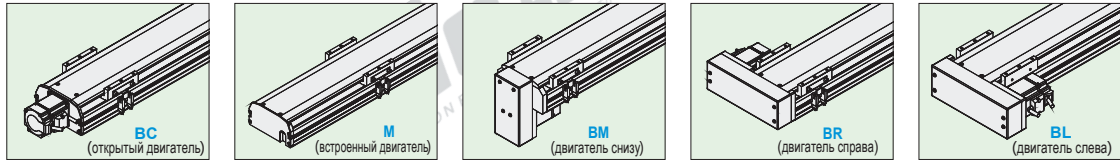
Доставка
15
 Количество(1~4 шт.)

Одноосные роботы ◀ YBSC13 Серия

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

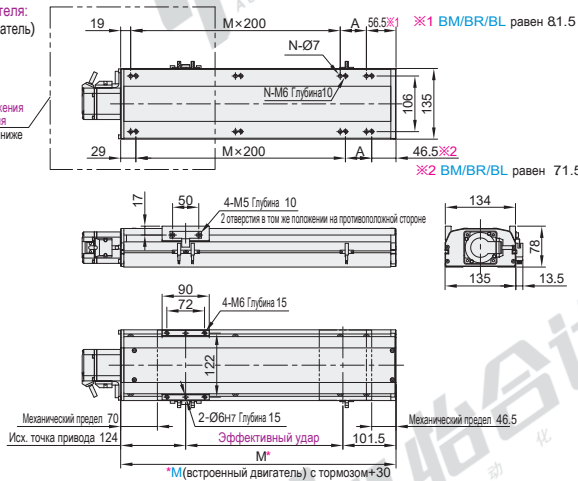
Код	Основание		Направляющая		Ползунок		Воздуховод		Рабочая среда
	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	Материал	Обработка поверхности	
YBSC13	Алюминиевый сплав	Анодирование	Чугун	—	Алюминиевый сплав	Анодирование	Алюминиевый сплав	Анодирование	0~40°C 35~85% относительной влажности без конденсации

❗ Данное изделие не включает в себя двигатель, он приобретается отдельно.

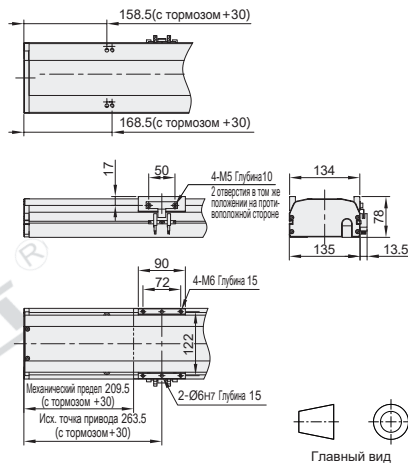


Положение двигателя:
BC (открытый двигатель)

Выбор положения двигателя как показано ниже



M (встроенный двигатель)



❑ Выбор положения двигателя

BM (двигатель снизу)	BR (двигатель справа)	BL (двигатель слева)

Номер детали		Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела
Код	Шаг шариковинтовой передачи							
YBSC13	5	100~1050 возможен нестандартный ход	M (встроенный двигатель) BC (открытый двигатель) BM (двигатель снизу) BR (двигатель справа) BL (двигатель слева)	P (Panasonic) Y (Yaskawa) M (Mitsubishi) T (Delta) H (Inovance) L (Leadshine)	20 (сервопривод 200 Вт) 57 (шаговый 57) ❑ Шаговый двигатель 57 доступен только в исполнении Leadshine. ❑ При использовании шаговых двигателей серии 57 рекомендуется выбирать модель с максимальным статическим вращающим моментом более 0.64 Н.м.	N (без тормоза) B (с тормозом)	Внутренняя сторона A (сторона двигателя) B (противоположная сторона двигателя) Внешняя сторона C (сторона двигателя) D (противоположная сторона двигателя) Без датчика E (без датчика)	Внутренняя сторона 1 (1 шт.) 2 (2 шт.) Внешняя сторона 3 (1 шт.) 4 (2 шт.) Без датчика 5 (без датчика)
	10							
	16							
	20							

YBSC13 Серия ▶ Одноосные роботы

Шариковый винтовой привод, общие условия эксплуатации

Технические характеристики

Рекомендуемый двигатель		Сервопривод 200 Вт				
Спец.	Повторяемость позиционирования	±0.01				
	Шаг шариковинтовой передачи	5	10	16	20	
	Максимальная полезная нагрузка (кг)	Горизонтальный	70	47	30	24
		Вертикальный	17	12	6	3
	Номинальная тяга (Н)	680	340	212	170	
Детали	Наружный диаметр шарикового винта	16				
	Линейная направляющая	15×12.5 два рельса, двойной блок скольжения				
	Датчик нулевой точки	Внешняя сторона	EE-SX672(NPN)			
Внутренняя сторона		EE-SX674(NPN)				

Свяжитесь с нами для информации о марке OMRON или датчике PNP.

Максимальная скорость

Наружный диаметр винта	Мощность двигателя	Свинец	Ход																				
			100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
16	Сервопривод 200 Вт	5															250						
		10															500						
		16															800	720	640	560	480	400	320
		20															1000	900	800	700	600	500	400

Таблица размеров

Положение двигателя	Размеры	Ход																				
		100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
M (встроенный двигатель)	L	465	515	565	615	665	715	765	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	
	A	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
	M	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	
	N	6	6	6	6	8	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14
	Масса (кг) ✖	7.4	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.4	11.9	12.4	12.9	13.4	13.9	14.4	14.9	15.4	15.9	16.4	16.9	
BC (открытый двигатель)	L	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	675.5	725.5	775.5	825.5	875.5	925.5	975.5	1025.5	1075.5	1125.5	1175.5	1225.5	1275.5	
	A	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
	M	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	
	N	6	6	6	6	8	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14
	Масса (кг) ✖	6.4	6.9	7.4	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.4	11.9	12.4	12.9	13.4	13.9	14.4	14.9	15.4	15.9	
BM (двигатель снизу)	L	318.5	368.5	418.5	468.5	518.5	568.5	618.5	668.5	718.5	768.5	818.5	868.5	918.5	968.5	1018.5	1068.5	1118.5	1168.5	1218.5	1268.5	
	A	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	
	M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	
	N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) ✖	6.3	6.8	7.3	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.3	14.8	15.3	15.8	
BR (двигатель справа)	L	318.5	368.5	418.5	468.5	518.5	568.5	618.5	668.5	718.5	768.5	818.5	868.5	918.5	968.5	1018.5	1068.5	1118.5	1168.5	1218.5	1268.5	
	A	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	
	M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	
	N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) ✖	6.3	6.8	7.3	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.3	14.8	15.3	15.8	
BL (двигатель слева)	L	318.5	368.5	418.5	468.5	518.5	568.5	618.5	668.5	718.5	768.5	818.5	868.5	918.5	968.5	1018.5	1068.5	1118.5	1168.5	1218.5	1268.5	
	A	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	
	M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	
	N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14
	Масса (кг) ✖	6.3	6.8	7.3	7.8	8.3	8.8	9.3	9.8	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.3	14.8	15.3	15.8	

✖ Без учета массы двигателя.

Список подходящих серводвигателей

Бренд	Маркировка двигателя	Тормоз	Мощность	Номер детали серводвигателя	Номер детали драйвера
Panasonic	P	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	MSMF012L1U2M	MADLN05SE
		С тормозом (вертикальный)		MSMF012L1V2M	
Mitsubishi	M	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	HG-KN13J-S100	MR-JE-10A
		С тормозом (вертикальный)		HG-KN13BJ-S100	
Delta(B2)	T	Без тормоза (горизонтальный)	100Вт	ECMA-C20401GS	ASD-B2-0121-B
		С тормозом (вертикальный)		ECMA-C20401FS	

Свяжитесь с нашими сотрудниками по вопросу других типов двигателей.

Указанные в таблице номера деталей двигателей и драйверов продаются на нашем официальном сайте. Для стандартных моделей одноосных роботов предусмотрены только модульные механические детали, без двигателей и драйверов.

Номер детали Код	Шаг шариковинтовой передачи	Эффективный ход (с шагом 50 мм)	Выбор положения двигателя	Марка двигателя	Мощность двигателя	Тормоз	Датчик нулевой точки	Датчик предела			
									Y (встроенный двигатель)	P (Panasonic)	Y (Yaskawa)
YBSC13	5	100~1050	M	P	20	N	C	3			
	10		BC	Y	57	B	D	4			

YBSC13 — 10 — 50 — BM — M — 57 — N — C — 4

\$	Цена со скидкой
	Ед. 1~4 5~
Цена 100%	Цена по запросу

Доставка	15
----------	----

Количество (1~4 шт.)