

3D Камеры

3D Камеры с линейным лазером

Ключевые особенности

- Встроенный алгоритм HDR.
- Субпиксельная точность до 5мм.
- Лазерный модуль высокой мощности, более широкий динамический диапазон.
- Узкополосный фильтр, усовершенствованная защита от помех.
- Поддержка необработанных (RAW) данных; облако точек; вывод значения объёма.
- Сертификация KC, CE, FCC, RoHs.

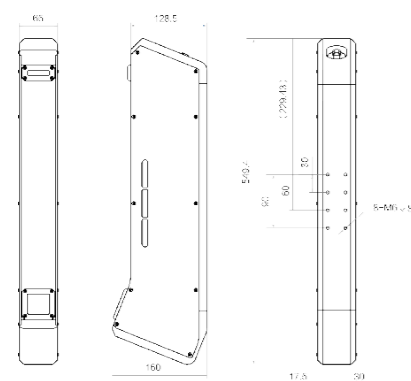


Технические характеристики

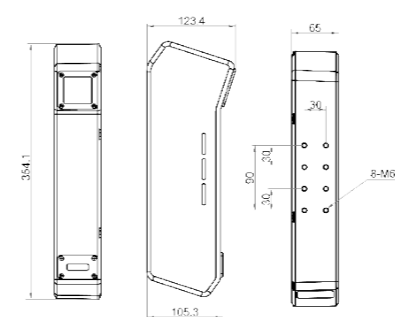
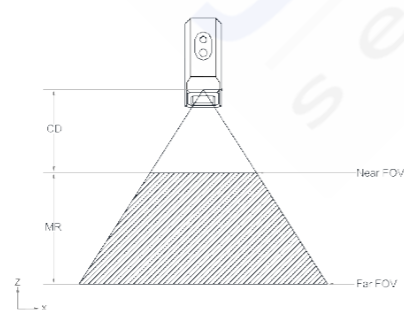
Модель	Ближнее поле зрения	Дальнее поле зрения	Разделительная дистанция (РД)	Диапазон измерения (ДИ)	Точность	Скорость инспекции	Частота сканирования	Формат данных	Синхронизация	Интерфейс передачи данных	Класс лазера	Потребление питания	Рабочая температура	Размеры	Ярлык
MV-DL1617-05L	1000 мм	2235 мм	750 мм	1000 мм	±5 мм	1.5 м/с@±5 мм Точность	200 Гц@1 м³ ДИ	Облако точек	Внешний триггер, вход для энкодера	GigE	3B	Около.11 Вт@12 В постоянного тока	0~45°C	549.4 мм × 65 мм × 160 мм	A
MV-DL1617-05L (набор для метрологической сертификации изделия)	1000 мм	2235 мм	750 мм	1000 мм	±5 мм	3 м/с@±5 мм Точность	600 Гц@1 м³ ДИ	Облако точек	Внешний триггер, вход для энкодера	GigE	3B	Около.10 Вт@12 В постоянного тока	0~45°C	549.4 мм × 65 мм × 160 мм	A
MV-DL2025-04H-H*	1000 мм	2600 мм	650 мм	1000 мм	±5 мм	3 м/с@±5 мм Точность	600 Гц@1 м³ ДИ	Облако точек, длина, ширина и высота, размеры, интегральный объем, координаты верха поверхности	Внешний триггер, вход для энкодера	GigE	3B	Около.10 Вт@12 В постоянного тока	0~45°C	354.1 мм × 65 мм × 123.4 мм	B

Примечание:* скоро в продаже.

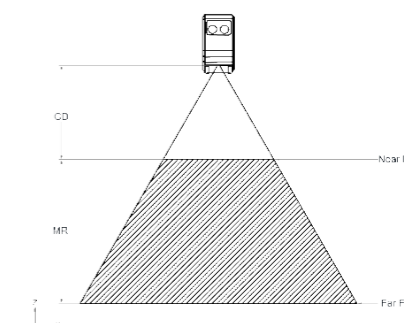
Размеры



A



B



Мм